

## **LAPORAN TUGAS AKHIR**

### **ANALISA PERANCANGAN LENGAN ROBOT *HUMANOID* DENGAN METODE KINEMATIKA**

Diajukan untuk memenuhi persyaratan dalam menyelesaikan pendidikan Program Sarjana Strata 1 (S-1) pada Program Studi Teknik Elektro Fakultas Teknologi Industri Universitas Islam Sultan Agung Semarang



**Disusun Oleh :**

Nama : Susanto

NIM : 06.207.1013

Program Studi : Teknik Elektro

**PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO  
FAKULTAS TEKNOLOGI INDUSTRI  
UNIVERSITAS ISLAM SULTAN AGUNG  
SEMARANG**

**2012**